

# CoDog

～事業者にとって最も強力なツール～  
四足歩行ロボットによる警備や運搬などの作業代行は2～3年のスパンで人件費を効果的に削減します。

～高いユーザーアクセサビリティ～  
CoDogの制御システムは追加のソフトウェアインストールによって簡単にタスクを変更する事ができる仕様になる予定です。また四足歩行型を採用したため導入に際して追加の施設工事などを必要としません。

～プロジェクトの背景・チームのモチベーション～  
このプロジェクトは以前から進めていた四足歩行ロボット開発を社会実装を目標とするプロジェクトに発展させたものです。研究・開発の成果が蓄積されてきており、ロボット完成の目途が立ってきました。  
現在は事業化を目指して活動しています。

## ～事業化の計画～

2024	2025	2026
プロトタイプの開発 2024,25年度を目途にプロトタイプマシンを開発する。	現場での実験 実際の作業環境を想定して実験	提供開始